動脈循環における最適性の解析

平山博史*安田寿一*小野功一**

要 旨

動脈自体に内在する循環動態の最適性の実在と その条件を解析するため数学的分布定数回路モデ ルを用いて理論的研究を行なった.このような十 分条件性を立証するためには,動物実験では不可 能であるからである.

動脈循環を Navier-Stokes の流体力学的方程 式と動脈壁の構造力学的運動方程式で記述し,線 型周期解を仮定して上記方程式群を解いた.最適 性の指標として最大血流量,複素型-正規化-イ ンピーダンス,反射係数を用いた.血管壁弾性, 血管内径,動脈終末端抵抗を種々に変化させると ある特定の組み合わせでこれらの指標が最大,最 小になる極値が存在し,少なくとも1つの最適に する条件が存在することを立証した.

はじめに

生体は常にその動的状態を一定に保たれるよう に種々の機構が相互に影響を及ぼし合いながら作 動している.このような恒常性¹⁾²⁾は、通常、生 体にとって最適な状態の周辺をわずかに変動を伴 いながら維持されている.しかし生体システムが 現在その時点で最適な条件で駆動されているか否 かを明らかにすることは極めて困難である.なぜ なら"最適"という概念が未だにあいまいであり、 定式化が難しいまた観察者の主観に負う部分が大 きいからである.このことは最適性³⁾の評価指標 は任意に設定することで多数出現してくる可能性 を意味する.

*北海道大学医学部循環器内科

**室蘭工業大学情報工学

本研究ではこのような状況を踏まえて、動脈自 体の循環動態にのみ限ってその最適性を論ずるこ とにする.その指標としては計算が比較的簡単で 臨床的にも応用可能なかつ最も妥当性のある血流 量、インピーダンス、反射係数を採用した.

数学的方法4)

弾性を有する血管内の血流動態を記述するに は、2つの方程式群、すなわち血液の流れ自体を 固有に表わす Navier-Stokes の流体力学的方程 式と血液という粘性流体の移動によって生ずる血 管壁の構造力学方程式である.これらはそれぞれ 2組みの方程式群によって、次のように表記され る.

流体力学的方程式系

$$\rho \frac{\alpha V z}{\alpha t} = -\frac{\alpha P}{\alpha z} + \mu \left[\frac{\alpha^2 V z}{\alpha t^2} + \frac{1}{r} \frac{\alpha V z}{\alpha t} + \frac{\alpha^2 V z}{\alpha z^2} \right]$$
(1)

$$\rho \frac{\alpha V r}{\alpha t} = -\frac{\alpha P}{\alpha r} + \mu \left[\frac{\alpha^2 V z}{\alpha r^2} + \frac{1}{r} \frac{\alpha V z}{\alpha r} + \frac{\alpha^2 V z}{\alpha z^2} - \frac{V r}{r^2} \right]$$
(2)

血管壁の構造力学的方程式系

$$(\rho + Ma)\frac{\alpha^2\xi}{\alpha t^2} + Cl\frac{\alpha\xi}{\alpha t} + Kl\xi =$$

$$\frac{h}{H} \frac{Et}{1 - \sigma t \sigma \theta} \left[\frac{\alpha \xi^2}{\alpha z^2} + \frac{\sigma \theta}{R} \frac{\alpha \eta}{\alpha z} \right] - \frac{\mu}{H} \left[\frac{\alpha V z}{\alpha r} + \frac{\alpha V r}{\alpha z} \right]_{r=R} (3)$$

$$(\rho + Ma) \frac{\alpha \eta^2}{\alpha t^2} + Cr \frac{\alpha \eta}{\alpha t} + Kr \eta =$$

$$-\frac{E\theta}{1-\sigma\theta\sigma t} \left[\frac{\eta}{R^2} + \frac{\sigma t}{R} \frac{\alpha\xi}{\alpha z}\right] \frac{h}{H} + \left[\frac{P}{H} - \frac{2\mu}{H} \frac{\alpha Vr}{\alpha r}\right]_{r=R}$$
(4)

さらに血管分岐を考えない1本の円柱状血管を 考えると次の質量保存則が成立する.

$$\frac{\alpha Vr}{\alpha r} + \frac{Vr}{r} + \frac{\alpha Vz}{\alpha z} = 0$$
(5)

変数の定義は次のとうり. Vz, Vr:長軸, 半径

510 循環制御第11巻第4号(1990)

方向血流速度. P:入力血圧. ρ:血液濃度. μ: 粘度. ζ, η:血管壁変位(長軸, 半径方向). Kl, Cl, Kr, Cr:周囲結合組織の長軸方向(1), 半径 方向(r), 弹性, 粘性係数. Ma:周囲組織質量. Eθ, Et:血管壁弾性(円周方向, 長軸方向). σθ, ot:血管壁ポアソン比(E と同じ). h:壁厚. H: 周囲組織の厚さ.

これら方程式群を線形周期解を仮定して解くことにより複素型伝送線方程式群に変換される.これを数学的モデル化すると図1となる.R(ω), L(ω), C(ω) は周波数依存性を有する血流粘性抵抗, 慣性抵抗, 血管壁弾性である.

本研究ではこれらの種々のパラメータを変化さ せ血流量,インピーダンス,反射係数を算出し最 適条件を探査した.

成 績

1. 最大血流量の挙動

図 2 は動脈終末端抵抗 Z_T を 1500 dyn/cm² ~22000 dyn/cm² まで変化させた場合の各 Z_T に 対する最大血流量(瞬時値)を示してある. 図 2 c では同血流量を動脈入口部から χ =10 cm, 30 cm, 50 cm の各位置で算出させているが,いずれ の位置においても同一の Z_T に対して最大血流量 は極値を示した.動脈血管内径は Ra=0.2 cm, 0.25 cm, 0.3 cm の場合を解析した.後二者の場 合 χ =30 cm の部位で血流量を計算した.血管壁 弾性は入力周波数依存性とし各第1調波成分のみ が 4 ~30まで段階的に変化するとした.いずれの 大きさの血管内径 (Ra),壁弾性 Ed においてもあ る Z_T に対して最大血流量は極値を示した.最大 血流量と Z_T とは,全般的に放物線状を呈した. 同放物線状曲線は, Ra が小さいほど傾き(変化 率)が緩徐であり,極値の絶対値も小さくなる. また変動する範囲も拡大している.

Ed の第1調波成分が増大すると同一の Z_{T} に 対して最大血流量は低下した.この現象はとくに Ed(f=1)=4×10⁶ dyn/cm sec²~8×10⁶ dyn/cm sec² で著しかったが Ed(f=1) が増加するにつれ て最大血流量の差は減少した.さらに Ed(f=1) が増大すると同時に,最大血流量の極値を与える Z_{T} も右方変位し増大した.一方,曲線群自体は 全体としてパラレルな変化を示し交叉することは 認められなかった.

2. インピーダンス Z/Z_{DC} の挙動(図3)

本研究では局所複素数型抵抗(インピーダンス) によって血流抵抗(血流・血圧比)を表わした. 計算部位は動脈入口部から x=30 cm の部位とし て統一した.血管内径 Ra,動脈壁弾性係数 Ed は,最大血流量解析の場合と同様の値を用いた.



図1 本研究で用いた理論の電気的等価回路モデル. L(ω), R(ω), C(ω), ω=2πf は流体力学的慣性抵抗, 粘 性抵抗, 血管壁コンプライアンスを示す. Z_T を終末端抵抗, 下段は入口部からの距離による血流波形の変 化を示す. Ra は血管内径, 横軸は時間 sec, 縦軸は血流量 ml/sec.

Presented by Medical*Online



図2 縦軸 最大血流量 ml/sec-横軸 Z_T

入口部から 30 cm の部位における最大血流量を示す. Ed は血管壁動的弾性係数を第1調波成分から第6調 波成分までマトリックスで表わしたものである.本研究では第1調波成分のみを段階的に変化させた.

 $Z(f=1)/Z_{DC}-Z_{T}$ の関係は、いずれの条件におい ても逆放物線状を呈しており、少なくとも1つの 極値を有することが示された. Ra が増大すると 各曲線の傾斜(変化率)が増大した.しかし同一 の Z_{T} に対して $Z(f=1)/Z_{DC}$ とその極値は減少し た.さらに極値を与える Z_{T} は、Ra が大きい程、 左方へ変位しておりより小さい Z_{T} において $Z(f=1)/Z_{DC}$ は極小となっている. Ed(f=1) を 増大させると各 Z_T に対して $Z(f=1)/Z_{DC}$ は増大 する. このことはとくに Ra が小さい場合に, 顕 著 であるが Ra が増大すると (Ra=0.3 cm) $Z(f=1)/Z_{DC}$ の増大率は減少する. しかし Ed を 段階的に変動させて得られるこれら曲線群は最大 血流量- Z_T の関係と同様, 全体としてパラレルな



入口部から χ=30 cm の位置

変動を示し、交叉することはなかった.また、動脈入口部からの位置 (χ =10 cm, 30 cm, 50 cm) が変化しても、得られた結果は、基本的には同一 であり、いずれの位置においても同一の Z_T に対 して $Z(f=1)/Z_{DC}$ は、極値を呈した.もちろん、 各 $Z(f=1)/Z_{DC}$ の絶対値は、入口部から遠位側の 方がより大きな値を示した.($Z(\chi=50 \text{ cm})$ > $Z(\chi=30 \text{ cm})$ > $Z(\chi=10)$)また曲線群は各 χ 間でパラレルな変動であった.

3. 反射係数 Ref. Coef. (f=1) (図4)

動脈血流循環では,血圧反射,血流反射の両者 が存在するが,数学処置上,それらは単に符合の 相違であるから本研究では統一して絶対値のみを 解析した.また第1調波成分から第6調波成分ま で存在するが,本研究では基本調波のみを示す.

Ref. Coef.- Z_T は各種条件が変動しても,基本 的には逆放物線を呈していた.しかし,最大血流 $= Z_T, Z(f=1)/Z_{DC}-Z_T$ らの場合とは異なり各 曲線ごとで交叉する複雑なパターンを呈した. Ra が小さい場合 (Ra=0.2 cm) 曲線の変化率は緩





徐であり変動域も広く Ref. Coef. の絶対値も大 きな値を示す.また各 Z_T に対する Ref. Coef. の 極値も大きな値を示した.さらに同一の Ed に対 して Ref. Coef. の極値を与える Z_T が増大してお り曲線群が全体として右方へ偏位不用している.

Ed(f=1) の変化に伴いこれが増加すると,各 曲線は右方へ偏位する.この傾向は Ra が小さい ほど顕著である.また Ref. Coef. の絶対値も増加する. $Z(f=1)/Z_{DC}-Z_T$ の関係と大きく異なるのは Ed の増大に伴い曲線の変化率(Z_T を主変数とみなした場合の)が低下し全体としてなだらかになる.このため Ed の変動により得られた曲線群は互いに種々の Z_T において交叉しあう.このような変化は Ra が大きい場合においてむしろ

514 循環制御第11巻第4号(1990)

明らかである.

これらの関係は動脈入口部からのいずれの位置 (χ=10 cm, 30 cm, 50 cm) においても認められる が,同一の Z_T に対しては Ref. Coef.(χ=10 cm) >Ref. Coef.(χ=30 cm)>Ref. Coef.(χ=50 cm) であった.

考 案

本研究では数学的分布定数回路モデルを用いる ことにより理論的に拍動性動脈血流における最大 血流量,インピーダンス,反射係数を算出し最適 な動脈循環を生じしめる条件が存在するか否かを 解析した.

1. 数学的理論に関して

循環動態の制御的側面を解析する場合,動物実 験と理論的研究の2つの手段がある.本研究では 変数の選択的独立効果の循環動態に対する影響を より正確に分析するため血管系の分布定数回路モ デル⁴⁾による理論的研究方法を用いた.循環系を 集中定数回路⁵⁾で表現し,血行動態の最適性⁶⁾を 論ずる手法もあるがそれは,同時に心室収縮態と の相互関係をも内含する一方,入力インピーダン スや反射係数の算出には不適切であるため動脈自 体の循環動態を解析する目的では分布定数回路が 望ましい.

生体は総じて非線型であるが生理的変動範囲に おいてはむしろ線型理論を用いた方がその近似性 が向上する. 大腿動脈など中等大の動脈では脈波 伝播速度が 800-1500 cm/ser⁷⁾ と高値を示すため 一般に Navier-Stokes 式中の非線型項を無視す ることが可能である.

上行大動脈を除く動脈系は周囲結合組織により 強固に拘束されている.このような状況では血管 各方向の変位・ひずみは比較的小さく,線型弾性 体理論の方がむしろ有限変形理論よりも適切であ る.本研究では以上の理論に基ずいて線型化 Navier-Stokes 方程式と血管壁の線型構造力学方 程式を解いた.

2. 血流の挙動に関して

生物における拍動血流量を正確に計測すること は現在では不可能である.本研究では、ヒトで得 られた入力血圧にもとずいて理論的に血流量を瞬 時値で算出した.その再現波形はヒトで計測され たパタンとほぼ一致した. 最大血流量は動脈入口部から任意の位置に置い て Ra, Ed, Z_T のある特定の組み合わせの条件の もとでは極値を示した.このことは、即ち、最適 条件が与えられれば、動脈循環は動脈管の全域で 最大の血流量を得る可能性を示している.

 Z_{T} (終端抵抗) は考えている血管よりもさらに 末梢側の血管の全血管直列抵抗を示す. すなわち Z_{T} の増大は末梢細動脈-毛細管の収縮を意味す る. 曲線群の挙動が示すとうり Z_{T} が増大すると 最大血流量は減少するが逆に Z_{T} が減少するとあ る Z_{T} が極値を示した. この極値は Ra が大きい 程, Ed(f=1) が小さい程, Z_{T} の小さい値によっ て規定される. すなわち大動脈の様な太くて軟ら かい血管がより効率よく血液を転送するにはそこ に接続する末梢血管も,抵抗の低い特性を有する ものが適切であることを意味している. 逆に内径 が小さい血管の場合, Z_{T} が大きい場合に極値を 示している. これらのことはインピーダンス整 合⁸⁾ として解釈される.

3. インピーダンスの挙動

血流の動的特性を表現する数学的手法としての インピーダンスは各種(インプットインピーダン ス、特性インピーダンス、横断インピーダン ス)9) ある.しかし動脈入口部からの距離に依存 して変化する血流動態を解析する目的には局所イ ンピーダンス $Z(f=1)/Z_{DC}$ が、最も適している. 比較を容易にするため全血管直列抵抗 Z_{DC} で正 規化した. $Z(f=1)/Z_{DC}$ と Z_T の関係を示す曲線 群は最大血流量-Zr の関係を示す曲線と表裏であ った. すなわち Ra が小さい場合 Z/Z_{DC} の極値 は Z_T が大きいとき、又 Ra が大きい状況ではよ り小さい Z_T により Z/Z_{DC} の極値がもたらされ, インピーダンス整合の内在を示している. 同関係 を修飾する要素として Ed が重要であった. Ed が増加し血管壁が硬化した場合を想定すると、Z/ Z_{DC}の極値は増加し抵抗が増大したことを意味し ている. また極値を与える Zr も増大している. このことは血管壁が硬化した場合、血流整合は末 梢側の抵抗の増大によって維持されていると解釈 することができる.

4. 反射係数の挙動

Ref. Coef. も Z/Z_{DC} 同様,周波数依存特性を 示すが,本研究では,基本調波成分に関してのみ 解析を行なった. Ref. Coef.- Z_T との関係は逆放物線状であり, 基本的には Z/Z_{DC} - Z_T 関係と一致する. また各曲 線群における極値を与える Z_T も, Z/Z_{DC} - Z_T の 場合と一致している. しかし壁弾性 Ed が変化す ると曲線群はパラレルな動きを示さずその変化率 を異にしながら偏位するため Z_T のある値に対し て異なる数種の血管壁弾性曲線が,同一の反射係 数を示す場合が出現した. このことはとくに Ra が小さく, Ed(f=1), Z_T が大きい場合に顕著で あった.

曲線群の傾き(変化率)は Ra が大きいほど明 らかであり Z_{Γ} のわずかな変化でも大きく Ref. Coef. は変化していた.すなわち動脈循環動態の 指標としての瞬時最大血流量,インピーダンス, 反射係数は血管内径,壁弾性動脈終末端抵抗の特 定の組み合わせによって極大,又は極少値を示し 最適条件が少なくとも1つは存在することが推論 された.又その指標としては、3者の示す実測性, 否重複性を考えるとインピーダンスが望ましいと 考えられた.

結 語

- 1. 動脈循環の最適性を解析する目的で数学的分 布定数回路モデルを用いた最大血流量,イン ピーダンス,反射係数を算出した.
- 3つの指標はいずれも放物線,逆放物線状を 呈し、血管内径、血管壁弾性、動脈終端抵抗の

3変数のある特定の組み合わせにおいて少なく とも1つの極値を有することが示された.すな わち最適条件が存在した.

- 3. 極値の挙動と3つの変数の挙動とはインピー ダンス整合を表現していた.
- 最適状態の指標として実利的には、インピー ダンスが有効と考えられる.

参考文献

- (1) 簑島 高:数理生理学.学術図書出版, 1980年,東 京, 259-309.
- 小野功一:生体と情報. 学術図書出版, 124-174, 1989, 東京.
- 3) Sunagawa, K., Maughan, W., Sagawa, K.: Optimal arterial resistance for the maximum stroke work in canine ventricule. Cir, Res, 56, 586. 1985.
- 4) 平山博史,安田寿一:血管の分布定数回路モデル1. 血管 10(3):183-190, 1987.
- 5) 平山博史, 安田寿一: 循環器系の集中定数回路モデ ル. 循環器科 24(4): 371-378, 1988.
- 6) Hamaliainen, R. P.: On the minimumwor criterion in optimal control model of LV ejection. IEEE. BME. 23, 11, 952-956. 1985.
- 7) LIE, C., Melbin, J., Riffle, R. A., Noordergraaf., A.: Pulse wave trans mission. Cir. Res, 49, 442-452. 1981.
- 8) 榊米一郎, その他:電気回路(2). オーム社, 47-51, 東京, 1984.
- 9) Westerhoff., N., Noorderdraaf., A.,: Arterial viscoelasticity. A generalized model. J. Biomechanics. 3. 357–379. 1970.

Analysis of the optimal arterial circulation

HIrayama, H*., Yasuda, H*. and Ono., K**.

*Department of cardiovascular medicine, Hokkaido univ. **Institute of technology, Muroran

An analysis was focused on the discovery of the optimal condiitons to mooimize the arterial impedance, reflection coefficient and maximize the flow rate. Practically it is impossible to verfy duch optimal state by the experiments, a mathematical distributed mode (theoretical) was used to analysis. A linearlyzed Navier Stokes equation and the wall dynamical equation were solved by assuming the linear cyluc solutions. The parameters involved in the present study were all physiologically data. By a given

specific combination of the conditions between the artreial wall elasticity, internal radius of the artrey and the terminal resistance of the artreial tube, there was at least one extreme for the impedance, reflection coefficient and maximum flow rate.

Consequently we conclude there was an optimal condition in the arterial system to make the blood flow suitable for each independent state of the arterial circulation.

Key words: optimality. arterial circulation. distributed parameter model. impedance. reflection coefficient.

Presented by Medical*Online